

Exercice N°1 (au choix)

Un signal modulé linéairement en amplitude $u(t)$ peut s'écrire : $u(t) = \text{Re}\{u_e(t)e^{j2\pi f_0 t}\}$

Où $u_e(t)$ est l'enveloppe complexe qui est dans ce cas réelle.

- 1) Est-ce que le signal $u(t)$ est stationnaire au sens large (SSL). Montrer qu'il est cyclostationnaire.
- 2) Montrer que l'opération de moyennage de la fonction d'autocorrélation $R_u(t, \tau)$ sur une période $T_0 = \frac{1}{2f_0}$ permet de stationnariser le signal $u(t)$.
- 3) Montrer que l'ajout d'une phase aléatoire au signal modulé permet de stationnariser le signal $u(t)$.

Exercice N°1 (au choix)

Un système CDMA consiste en 15 utilisateurs ayant la même puissance, et transmettant de l'information avec un débit de 10000 bits/sec. Chacun d'eux utilise un signal d'étalement de spectre à séquence directe d'un débit par chip de 1 MHz. La modulation utilisée étant la BPSK.

- a. Déterminer $SNR = \frac{E_b}{N_f}$, où N_f est la densité spectrale d'énergie de l'interférence.
- b. Quel est le gain de traitement (d'étalement).
- c. De combien doit-on augmenter le gain de traitement pour pouvoir doubler le nombre des utilisateurs sans changer le SNR à la sortie.

Exercice 2

On considère un système de transmission numérique où la source de message délivre le signal $A \sum_{-\infty}^{+\infty} a_k \delta(t - kT)$ où A et T sont des constantes, $\delta(t)$ désigne la distribution de Dirac, et les $\{a_k\}$ sont des symboles binaires mutuellement indépendants prenant des valeurs ± 1 avec la même probabilité. Le bruit $B(t)$ est additif, blanc, gaussien, centré, indépendant du signal, de densité spectrale de puissance bilatérale $N_0/2$. Les filtres d'émission et de réception, de fonction de transfert respectives $E(f)$ et $R(f)$, vérifient la relation $E(f)R(f) = G(f)$, $G(f)$ ayant pour expression :

$$G(f) = \begin{cases} -2T & \text{si } |f| \leq \frac{1}{2T} \\ T & \text{si } \frac{1}{2T} \leq |f| \leq \frac{1}{T} \\ 0 & \text{ailleurs} \end{cases}$$

- 1) Montrer que $G(f)$ vérifie le critère de Nyquist au pas T .
- 2) Comment faut-il choisir $E(f)$ et $R(f)$ pour que la probabilité d'erreur soit minimale ?
On appelle P_e cette probabilité d'erreur, alors exprimer P_e en fonction de la puissance moyenne émise P_m , de N_0 et de T .
- 3) Quelle est la dégradation du rapport signal à bruit par rapport à la répartition optimale du filtrage.



Université Djillali Liabès de Sidi Bel Abbès
 Faculté de Génie Electrique
 Département de Télécommunications
 Master Académique 1
 Spécialité : Télécommunications
 Option : Systèmes de télécommunications

Examen

Questions de cours (choix entre A et B)

A. Le signal reçu, sous forme matricielle, pour un système MIMO ($N_t \times N_r$) est donné par :

$$\mathbf{r} = \mathbf{H} \mathbf{s} + \mathbf{z}$$

$$\text{Avec : } \mathbf{s} = [s_1, s_2, \dots, s_{N_t}]^T ; \mathbf{z} = [z_1, z_2, \dots, z_{N_r}]^T ; \mathbf{r} = [r_1, r_2, \dots, r_{N_r}]^T ; \mathbf{H} = \begin{bmatrix} h_{1,1} & \dots & h_{1,N_t} \\ \vdots & \dots & \vdots \\ h_{N_r,1} & \dots & h_{N_r,N_t} \end{bmatrix}$$

\mathbf{z} est un vecteur aléatoire Gaussien $\mathbf{z} \rightarrow \mathcal{N}(\boldsymbol{\mu}, \mathbf{R}_{zz})$ dont ces éléments scalaires sont des variables aléatoires indépendants et identiquement distribuées (IID) $z_i \rightarrow \mathcal{N}(\mu_i, \sigma^2)$. la matrice de covariance est égale à : $\mathbf{R}_{zz} = E[(\mathbf{z} - \boldsymbol{\mu})(\mathbf{z} - \boldsymbol{\mu})^T]$, et $\boldsymbol{\mu} = E(\mathbf{z})$. Dans le cas où les éléments de \mathbf{z} sont IID et centrés $\mathbf{R}_{zz} = \sigma^2 \mathbf{I}_{N_r}$.

La capacité d'un système MIMO est définie par :

$$C_{MIMO} = \max_{p_S(s_1, s_2, \dots, s_{N_t})} \{H(\mathbf{r}) - H(\mathbf{z})\}$$

Où la maximisation est effectuée sur $p_S(s_1, s_2, \dots, s_{N_t})$ (les lois de probabilités de la variable multidimensionnelle \mathbf{s}).

L'entropie, étant liée à l'information mutuelle, est définie par :

$$H(\mathbf{z}) = -E\{\ln(p_z(\mathbf{z}))\}$$

Calculer la capacité d'un système MIMO ($N_t \times N_r$) pour des signaux réels.

B. Soit un signal déterministe $x(t)$ supposé à bande étroite, d'enveloppe complexe $x_e(t)$, qui est filtré par un filtre de réponse impulsionnelle $h(t)$. Soit $y(t)$ la réponse à ce filtre.

1. Déterminer la réponse en fréquence du signal analytique $Y_a(f)$ (transformée de Fourier de $y_a(t)$).
2. Déterminer la réponse en fréquence de l'enveloppe complexe $Y_e(f)$ (transformée de Fourier de $y_e(t)$).
3. Donner la fonction de transfert du filtre passe bas équivalent en bande de base $H_b(f)$.

Question de cours (PARTIE A)

Voir le cours

Questions de cours (PARTIE B)

8/ On a les relations suivantes, qui traduisent l'effet du filtre sur le signal d'entrée

$$Y(f) = H(f) \cdot X(f)$$

$$1/ \quad Y_a(f) = 2 X(f) u(f)$$

$$X_a(f) = 2 X(f) u(f)$$

$$H_a(f) = 2 H(f) u(f)$$

$$Y_a(f) = 2 H(f) \cdot X(f) u(f) = H(f) X_a(f)$$

$$Y_a(f) = H_a(f) \cdot X(f)$$

$$2/ \quad y_e(t) = y_a(t) e^{j2\pi f_0 t} \Rightarrow Y_e(f) = Y_a(f + f_0)$$

$$\Rightarrow Y_e(f) = 2 H(f + f_0) X(f + f_0) u(f + f_0)$$

$$= H(f + f_0) X_e(f) = H^*(f + f_0) X_e(f) = H_b(f) X_e(f)$$

$$Y_e(f) = H_e(f) X(f + f_0)$$

$$3/ \quad Y_e(f) = H_b(f) X_e(f) \quad \text{Avec donc: } H_b(f) = H^*(f + f_0)$$

$H_b(f)$ est le filtre passe bas équivalent en bande de base.

exercice N° 1 (au choix)

Un signal modulé linéairement en amplitude $u(t)$ peut s'écrire :

$$u(t) = \text{Re}(u_e(t) e^{j2\pi f_0 t})$$

Où $u_e(t)$ est l'enveloppe complexe du signal modulé qui est de ce cas réelle.

1/ Le signal $u(t)$ n'est plus stationnaire car sa fct d'autocorrélation dépend de t et de τ :

$$R_u(t, \tau) = E[u(t) u(t-\tau)] = E[u_e(t) \cos(2\pi f_0 t) u_e(t-\tau) \cos(2\pi f_0 (t-\tau))]$$

$$R_u(t, \tau) = \frac{1}{2} R_{u_e}(\tau) [\cos(2\pi f_0 \tau) + \cos(2\pi f_0 (2t-\tau))]$$

La fct d'autocorrélation $R_u(t, \tau)$ du signal modulé $u(t)$ est périodique par rapport au temps t (période $T_0 = \frac{1}{2f_0}$), ainsi que son moment

d'ordre 1. Le signal $u(t)$ est dit cyclostationnaire au sens large (SSL)

2/ Pour un tel signal, on définit sa fct d'autocorrélation moyenne par la relation

$$\bar{R}_u(\tau) = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} R_u(t, \tau) dt = \frac{1}{2} R_{u_e}(\tau) \cos(2\pi f_0 \tau)$$

Cette opération de moyennage de la fct d'autocorrélation permet de stationnariser le signal $u(t)$.

3/ L'ajout d'une phase aléatoire φ , équirépartie sur $[0, 2\pi]$ à l'onde portante permet aussi de stationnariser le signal $u(t)$:

$$u(t) = \text{Re} \left\{ u_e(t) e^{j(2\pi f_0 t + \varphi)} \right\}$$

Sa fct d'autocorrélation est égale à :

$$E[u(t) u(t-\tau)] = \frac{1}{2} R_{u_e}(\tau) \cdot E[\cos(2\pi f_0 \tau) + \cos(2\pi f_0 (2t-\tau)) + 2\varphi]$$

Du fait que φ est équirépartie sur $[0, 2\pi]$: $E[\cos(2\pi f_0 (2t-\tau)) + 2\varphi] = 0$

La fct d'autocorrélation du signal $u(t)$ est finalement égale à :

$$R_u(\tau) = \frac{1}{2} R_{u_e}(\tau) \cos(2\pi f_0 \tau)$$

Exercice N° 1 (Au Choix)

a) Nous avons $N_u = 15$ utilisateurs transmettant avec un débit de 10.000 bps (chacun), ds une bande de largeur

$$W = 1 \text{ MHz} \quad (1 \pi \text{ chips/s}) = 10^6 \text{ chips/sec.}$$

N_J : Densité Spectrale d'énergie de l'interférence multi-utilisateurs

$$\begin{aligned} \text{SNR} = \frac{E_b}{N_J} &= \frac{P_s T_b}{P_J T_c} = \frac{P_s}{R} \cdot \frac{W}{P_J} \quad ; \quad W = \frac{1}{T_c} \quad , \quad R = \frac{1}{T_b} \\ &= \left(\frac{W}{R} \right) \cdot \left(\frac{P_s}{P_J} \right) \end{aligned}$$

D'autre part on a : $\frac{P_s}{P_J} = \frac{P_s}{P_s(N_u - 1)} = \frac{1}{N_u - 1}$

Donc : $\frac{E_b}{N_J} = \frac{W}{R} \cdot \frac{1}{(N_u - 1)} = \frac{10^6}{10^4} \cdot \frac{1}{(15 - 1)} = \frac{100}{14} = 7,14 \quad (8,54 \text{ dB})$

b) Gain de traitement : $\frac{W}{R} = \frac{T_b}{T_c} = 100$

c) Avec $N_u = 30$ utilisateurs et $\frac{E_b}{N_J} = 7,14$

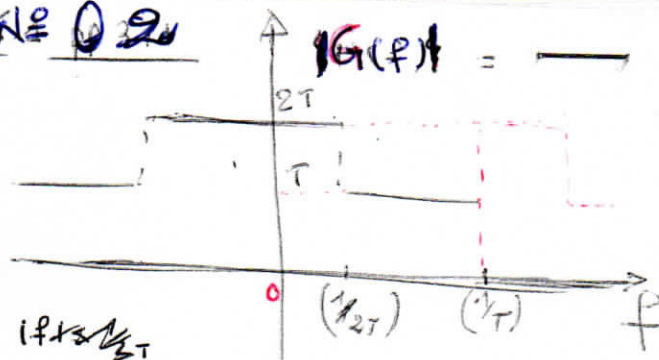
Le gain de traitement doit augmenter de

$$\frac{W}{R} = \left(\frac{E_b}{N_J} \right) [N_u - 1] = 7,14 \cdot (29) = 207$$

$$W = 207 \cdot 10^4 = 2,07 \text{ MHz.}$$

Exercice N° 020

1/ Spectre est
 $|f| \leq \frac{1}{T}$



$$-2T \int_{-\frac{1}{2T}}^{\frac{1}{2T}} \frac{1}{T} df + T \int_{-\frac{1}{2T}}^{\frac{1}{2T}} 2T df + \dots$$

$$-2T \frac{1}{T} + T \left(-\frac{1}{2T} + \frac{2T}{2T} \right) + \frac{2T}{2T} - \frac{1}{2T}$$

$$-2 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$

$$A \in \left\{ -\frac{1}{T}, \frac{1}{T} \right\}$$

2/ car $|f| > \frac{1}{2T}$
 4/ car qu'il est est de $|f| \leq \frac{1}{2T}$. Effectivement $-2T$ $|f| \leq \frac{1}{2T}$ $H(f) =$
 vérifie critère de Nyquist en $\frac{1}{T}$.

2) $E(f) = R(f) = \sqrt{|G(f)|}$

$$= -2T \frac{1}{T} + \frac{T}{2T} + \frac{T}{2T} = 1$$

$a(t) = d \sum a_n \delta(t - kT) \rightarrow |E(f)| \rightarrow A = d$

3) $S_c(f) = \int S_a(f) |E(f)|^2 df = \int S_a(f) |H(f)| df$
 $P_m = \int S_c(f) df$

4) $S_a(f) = \frac{d^2}{T} \text{rect}\left(\frac{f}{2T}\right) = \frac{A^2}{T}$

$P_m = \int S_c(f) df = \frac{d^2}{T} \left(\int_0^{\frac{1}{2T}} 2T df + \int_{-\frac{1}{2T}}^0 T df \right)$

2/ 1/ $G(f)$ vérifie Nyquist

$= \frac{2d^2}{T} \left(1 + \frac{1}{2} \right) = \frac{3d^2}{T}$

$\frac{P_m T}{3} = A^2$

$\sigma^2 = \frac{N_0}{2} \int |R(f)|^2 df = \frac{N_0}{2} \int |G(f)| df$
 $= \frac{N_0}{2} \int_0^{\frac{1}{2T}} 2T df + \int_{-\frac{1}{2T}}^0 T df$

5) $\sigma^2 = N_0 \left[1 + \frac{1}{2} \right] = N_0 \left(\frac{3}{2} \right)$

6) $P_e = \frac{1}{2} \text{erfc} \left(\frac{A}{\sigma \sqrt{2}} \right) = \frac{1}{2} \text{erfc} \left(\sqrt{\frac{P_m T}{3 \cdot N_0 \frac{3}{2}}} \right)$
 $= \frac{1}{2} \text{erfc} \left(\frac{P_m}{9 N_0 T} \right)$

3) Donc la dégradation par rapport à $C_{S_2}(f)$ équirépartie est $10 \log(3)$.

Cette dégradation est due à la fonction $G(f)$ qui n'est pas positive et donc pas égale à son module.